# 屋根型ラチスアーチ・シリンダーの

耐荷性能と動的崩壊地震動レベルの関係に関する研究

## 建築構造学分野 福島 理沙

## Abstract

空間構造は、体育館やスポーツ施設など、その内部に大きな空間を内包する屋根として広く用いられ ており、地震災害時には地域の避難所や災害救助の拠点として利用される。よって、空間構造の耐震性 能は重要であると考えられ、合理的な耐震設計手法が求められる。そこで本論文では、簡単な平面ラチ スアーチおよび実施設計で広く用いられている「正方形-正方形」型の二層屋根型ラチスシリンダーを 対象に、静的鉛直荷重を受ける場合の耐荷性能と動的崩壊地震動レベルとの関係性を数値解析により明 らかにする。その際、構造物の歪エネルギーに着目し、静的解析から得られた歪エネルギーと動的解析 から得られた歪エネルギーとの関係を考察し、動的崩壊地震動レベルの評価方法について提案する。

# 1. 序

空間構造は、体育館やスポーツ施設など、その内部 に大きな空間を内包する屋根として広く用いられてお り、地震災害時には地域の避難所や災害救助の拠点と して利用される。東海地震の発生が指摘されているこ とを考えると、空間構造の耐震性能は以前にも増して 重要性が増していると考えられる。そのため、設計時 に想定した以上の地震を構造物が受けた場合どの程度 のレベルまで耐え得るのかを把握することも重要であ り、安全かつ合理的な耐震設計手法が求められている と言える。空間構造の耐震性能については、様々な研 究がなされており、加藤らによって平行弦トラス梁の 崩壊最大入力加速度を静的弾塑性挙動から推定する方 法を提案されている<sup>1)</sup>。村田は単層ラチスドームを対 象に静的安全率を変化させた場合の崩壊最大入力加速 度を調べている<sup>2)</sup>。小河らは単層ラチスドームの座屈 崩壊性状に及ぼす動的荷重の効果を単一パルス波によ って調べ、静的最大耐力を約20%低下させることを示 している<sup>3)</sup>。次に,多田らは二層立体ラチス平板を対 象として、静的弾塑性挙動より定まる内部吸収エネル ギーを定義し、その最大値が動的崩壊の尺度となりう ることを示している<sup>4)</sup>。一方, 喬らは単層ラチスドー ムの動的崩壊と吸収エネルギーの関係を調べ,崩壊時 に励起される振動モードの影響を指摘している<sup>5)</sup>。

本論では、平面ラチスアーチおよび実施設計におい て広く利用されている「正方形-正方形」型の二層屋 根型ラチスシリンダーを対象に、空間構造の耐荷性能 と動的崩壊地震動レベルの関係性について考察し、動 的崩壊地震動レベルを推定する方法を提案する。

#### 2. 解析モデル概要

本論で取り扱う解析モデルを図1,2に示す。支持条件は平面ラチスアーチに関してはピン支持(モデル名称:P)およびピン・ローラー支持(モデル名称:PR)の2種類,二層屋根型ラチスシリンダーに関しては,ローラー支持(モデル名称:SSR)とする。モデルに使用する部材は,全部材同一断面のもの(モデル名称: 1)と短期許容応力度設計によって決定したもの(モデル名称:2)の2種類を使用する。なお,接合部の強度と剛性が十分あるものとして,部材間の接合部はすべて剛接合とする。また,自重として作用させる荷重は鋼材重量+仕上げ材重量とし,節点集中型として扱う。本論で用いる部材モデルは座屈現象を考慮するため,部材中央に節点を設け,1部材2要素として取り扱っているが,部材中央に設けた節点には荷重は作用させない。

#### 3. 静的弹塑性解析

本解析モデルを対象として, 塑性ヒンジ法による幾 何学的非線形弾塑性解析を行い, モデル上面節点に負 担面積に応じた鉛直下向きの等分布荷重を作用させた 場合の耐荷性能を把握した。

静的解析において,(1)式のようなエネルギーの釣合 い式が成り立つ。

$$E^e - E^G = E^F \tag{1}$$

ここで、 $E^e$ は歪エネルギー、 $E^a$ は自重と鉛直方向変 位によってなされるポテンシャルエネルギー、 $E^r$ は外 力によって入力されるエネルギーである。また、歪エ ネルギー $E^e$ は、弾性歪エネルギー $W_e$ と塑性変形によ る消費エネルギー $W_p$ の和( $W_e + W_p$ )とする。各種エネル ギーを(2)式により等価速度に換算する。

$$\mathbf{V}^{\mathrm{e}} = \sqrt{2E^{\mathrm{e}}/M}, \quad \mathbf{V}^{\mathrm{G}} = \sqrt{2E^{\mathrm{G}}/M}, \quad \mathbf{V}^{\mathrm{F}} = \sqrt{2E^{\mathrm{F}}/M} \quad (2)$$

Mはモデルの総質量である。本論では、 $V^{\text{F}}$ を静的吸 収エネルギーと定義し、 $V^{\text{F}}$ が最大となる時、構造物が 吸収できるエネルギーが最大となるとし、この時の歪 エネルギーを  $_{s}V_{f}$ と定義し、動的崩壊地震動レベルの 予測値とする。また、弾性限界耐力  $P_{\text{LE}}$ 時の歪エネル ギーを  $_{s}V_{\text{LE}}$ 、限界耐力  $P_{\text{GY}}$ 時の歪エネルギーを  $_{s}V_{\text{GY}}$ と 定義する。ここで、限界耐力とは、解析で得られた荷 重変形関係より得られた耐荷力であり、変形性能倍率  $\alpha$ を用いて、図 3 のように定義した。

解析により得られた荷重変形関係を図4に示す。ここで、横軸はモデル下面中央節点の鉛直変位量である。また、得られた各種エネルギーとモデル下面中央節点との鉛直変位量の関係を図5に示す。これらの結果から、P1、P2、PR1モデルについては。 $V_f$ を算出し、PR2モデルについては、部材が引張降伏を起こし、静的吸収エネルギーが最大値をとらなかったため、部材の引張ひずみが3%となる時の歪エネルギーを $_sV_f$ とし、 $_sV_f$ を動的崩壊地震動レベルの予測に用いる値とした。得られた $_sV_f$ を表1に示す。表中には、 $_sV_f$ を算出した時点での弾性歪エネルギー $W_e$ と塑性変形による消費エネルギー $W_p$ の比率 $W_e/W_p$ およびその時の変形性能倍率  $\alpha$ を示し、また、弾性限界時の歪エネルギー $_sV_{LE}$ も合わせて示している。SSRモデルについては、静的吸



図2 二層屋根型ラチスシリンダー

収エネルギーが最大値をとるまで解析を行うことが困 難であるため、 $_{s}V_{f}$ を算出できなかった。そこで、SSR モデルについては、 $_{s}V_{GY}$ を動的崩壊地震動レベルの予 測に用いることとする。本論では、 $\alpha=3, \alpha=6$ の時の 限界耐力を算出し、 $_{s}V_{GY}$ を算出した。得られた  $_{s}V_{GY}$ 







## 4. 固有振動解析

本解析モデルの固有振動性状を把握するため、非減 衰自由振動解析を行い、有効質量比分布及び固有周期 を算出した。出力モードは、平面ラチスアーチについ ては 30 モード、二層屋根型ラチスシリンダーについて は、300 モードとした。各方向有効質量比上位 3 位ま でのモード次数と固有周期、及び有効質量比を表 3 に 示す。

#### 5. 時刻歴地震応答解析

P2

PR1

146.0

208.4

上下地震動に対する応答性状を把握するため,幾何学 的非線形性を考慮した弾塑性時刻歴応答解析を行った。 使用する地震波は、人工地震波である日本建築センター 模擬地震波(レベル2)および兵庫県南部地震の神戸海洋 気象台データの UD 成分,日本建築センターより頒布さ れる観測地震波エルセントロおよびタフトの UD 成分と する(以後,それぞれ BCJ-L2,KOBE,ELCENTRO,TAFT と記述)。解析の際に入力する地震波には BCJ-L2 は 0 秒 から 20 秒までの 20 秒間,KOBE は 29 秒から 44 秒まで の 15 秒間,ELCENTRO,TAFT は 0 秒から 15 秒までの 15 秒間の加速度波形データを用いる。入力方向は、鉛直 Z 方向とする。また、本章の数値解析は以下の手順で行っ ている。まず、地震波の最大入力加速度を 100gal に設定 し、時刻歴応答解析を行う。次に、地震波の最大入力加

	表 1 _ s\	/ <sub>f</sub> とその眼	与の $W_e/W_i$	,および	α
モデル	sV <sub>LE</sub> (cm/sec)	sVf (cm/sec)	${}_{s}V_{f}/{}_{s}V_{LE}$	$W_e/W_p$	変形性能倍率 α
P1	133.9	398.5	2.98	0.001	26

2.15

1.38

0.002

0.021

19

3.8

314 5

285.7

PR2	167.6	497.7	2.97	0.112	5.7
	表 2 <sub>s</sub> V <sub>C</sub>	<sub>GY</sub> とその	時の W <sub>e</sub> /W	7。および	α
モデル	sV <sub>LE</sub> (cm/sec)	sV <sub>GY</sub> (cm/sec)	$_{s}V_{GY}/_{s}V_{LE}$	$W_e/W_p$	変形性能倍率 α
SSR1	167.5	252.8	1.51	0.130	3.0
SSR2	183.9	260.9	1.97	0.096	3.0
SSR1	167.5	329.7	1.42	0.054	6.0
SSR2	183.9	335.3	1.82	0.042	6.0

表3 固有周期と有効質量比

		a)	P1							b)	P2				
モード	固有周期	有効	質量比	(%)	各方	向帅	餖	モード	固有周期	有効	質量比	2 (%)	各方	向	順位
次数	(sec)	X 方向	i Z	方向	Х		Ζ	次数	(sec)	X 方「	句 2	乙方向	Х		Ζ
1	0.141	38.78	0	.000	1			1	0.149	35.62	2	0.000	1		
2	0.115	0.000	5	7.19			1	2	0.115	0.00	)	55.40			1
3	0.057	0.000	9	9.32			3	3	0.062	0.00	)	10.13			3
4	0.048	36.67	0	.000	2			4	0.048	31.3	5	0.000	2		
5	0.033	9.99	0	.000	3			5	0.035	16.80	)	0.000	3		
8	0.024	0.000	1	6.82			2	8	0.027	0.00	)	21.30			2
		c) I	PR1							d)	PR2				
モード	固有周期	有効	質量比	(%)	各力	前	傾位	モード	固有周期	有効	質量比	: (%)	各方	向	頂位
次数	(sec)	X 方向	i) Z	方向	Х		Ζ	次数	(sec)	X 方[	句 2	乙方向	Х		Ζ
1	0.397	31.38	4	43.14	1		1	1	0.461	34.00	)	41.20	1		1
2	0.110	26.88	: :	8.62	2		4	2	0.137	27.30	5	10.09	2		4
3	0.056	26.29	) :	5.44	3		5	3	0.070	21.12	2	3.94	3		6
4	0.045	4.10	1	0.99	4		3	4	0.055	8.07		14.19	4		3
9	0.018	0.13	1	4.20			2	8	0.026	0.00	)	14.82			2
		e) S	SR1					f) SSR2							
モード	固有周期	有効	質量比	(%)	各力	前	〔	モード	固有周期	有効	質量比	: (%)	各方	向	順位
次数	(sec)	X 方向	Y 方向	Z方向	Х	Y	Ζ	次数	(sec)	X 方向	Y 方向	Z方向	Х	Y	Ζ
1	0.197	0.00	0.00	64.38			1	1	0.196	0.00	0.00	65.48			1
2	0.125	83.28	0.00	0.00	1			2	0.138	81.68	0.00	0.00	1		
3	0.111	0.00	84.32	0.00		1		3	0.120	0.00	81.57	0.00		1	
9	0.045	0.00	0.00	6.17			3	9	0.050	0.00	0.00	7.20			2
10	0.043	0.00	0.00	6.95			2	10	0.048	8.25	0.00	0.00	2		
11	0.041	4.56	0.00	0.00	2			11	0.047	0.00	0.00	5.48			3
12	0.040	3.09	0.00	0.00	3			12	0.044	0.00	8.64	0.00		2	
14	0.037	0.00	7.30	0.00		2		26	0.030	2.14	0.00	0.00	3		
88	0.014	0.00	2.70	0.00		3		27	0.028	0.00	1.81	0.00		3	

速度を漸増させながら時刻歴応答解析を繰り返し,最 初に部材の一部に塑性ヒンジが形成される際の最大入 力加速度を初期降伏加速度  $A_{LE}$ とする。さらに最大入 力加速度を漸増させながら時刻歴応答解析を繰り返し, P, PR モデルについては,モデル下面中央節点の最大 鉛直変位が急激に下方に増加し,鉛直変位が 1000mm を超えた時を動的崩壊と判断し,その直前の最大入力 加速度を動的崩壊加速度  $A_f$ とする。また,SSR モデル については,1000mm を超えても崩壊機構が形成され ないため、3 章の静的弾塑性解析より得られた限界耐 力時のモデル下面中央節点変位量 $a \times \delta_{LE}$ と最も近い変 形を生じた時の加速度を限界耐力加速度  $A_{GY}$ とする。 初期降伏加速度  $A_{LE}$ ,限界耐力加速度  $A_{GY}$ ,動的崩壊 加速度  $A_f$  の算出において,最大入力加速度の増分は 10gal とする。

解析により得られた最大応答歪エネルギーとその時のポテンシャルエネルギーとの関係を図6に示す。図中には、静的弾塑性解析より得られた歪エネルギーとポテンシャルエネルギーの関係を実線で示し、P, PRモデルについては、静的吸収エネルギー最大値時の歪エネルギーの値<sub>s</sub>V<sub>f</sub>を一点鎖線で合わせて示している。

どのモデルについても初期降伏までは,静的弾塑性 解析で得られた結果とほぼ等しいエネルギー関係が得



図6 歪エネルギーとポテンシャルエネルギーの関係

られ、初期降伏後は静的解析結果よりも動的解析結果 の方が、歪エネルギーの増加が大きくなることがわか る。初期降伏加速度 ALE 入力時の最大応答歪エネルギ ーV<sub>LE</sub>と静的解析での弾性限界時の歪エネルギー<sub>s</sub>V<sub>LE</sub> の関係を表4に示す。平均比率 V<sub>LE</sub>/<sub>s</sub>V<sub>LE</sub>は 0.99~1.07 とほぼ1になっている。また,動的崩壊加速度 A<sub>f</sub>入力 時の最大応答歪エネルギーV<sub>f</sub>と静的吸収エネルギー 最大値時の歪エネルギー。Vfの関係を表5に示す。ここ で、PR2 モデルについては、<sub>v</sub>V<sub>f</sub>の値を引張ひずみが 3%となった時としたのに対して、V<sub>f</sub>の値は鉛直変位が 1000mm を超える直前の加速度入力時の歪エネルギー を  $_{s}V_{f}$ として算出しているため、 $V_{f}/_{s}V_{f}$ の値が大きく なっていると考えられる。PR2 モデルを除けば、V<sub>f</sub>/、V<sub>f</sub> の値は 0.99~1.06 となっており, <sub>s</sub>V<sub>f</sub>の値が動的崩壊地 震動レベルの予測値となる可能性を示唆している。ま た,限界耐力加速度 A<sub>GY</sub> 入力時の最大応答歪エネルギ ーV<sub>GY</sub>と静的解析における限界耐力時の歪エネルギー <sub>s</sub>V<sub>GY</sub>の関係を表 6, 7 に示す。α の値が等しい場合,  $V_{GY}/_{s}V_{GY}$ の値はSSR1の方が大きくなり、 $\alpha$ の値で比 較すると、 $\alpha = 3$ の方が  $V_{GY} / {}_{s}V_{GY}$ の値が大きい。これ は表 2 に示した  $W_e/W_p$  の値と関連があり, 地震による 入力エネルギーを弾性歪エネルギーWe として吸収で きる余裕があるほど VGY / <sub>s</sub>VGY が大きくなると考えら れる。

## 6. 初期降伏地震動レベルの推定

本章では、初期降伏地震動レベルを推定する。速度 応答スペクトルとZ方向の有効質量比上位3位までの 有効質量比、固有周期の関係を、代表して SSR1 モデ ルのみ図7に示す。また、時刻歴地震応答解析で得ら れた V<sub>LE</sub>のレベルを一点鎖線で合わせて示している。

モデル	歪エネルギー		比率				
	<sub>s</sub> V <sub>LE</sub> (cm/sec)	BCJ-L2	KOBE	ELCENTRO	TAFT	平均	V <sub>LE</sub> / <sub>s</sub> V <sub>LE</sub>
P1	133.9	143.7	143.5	_	_	143.6	1.07
P2	146.0	150.9	151.3	—	_	151.1	1.03
PR1	208.4	209.8	206.0	—	_	207.9	1.00
PR2	167.6	168.1	164.3	—	_	166.2	0.99
SSR1	167.5	174.1	173.8	166.0	172.1	171.5	1.02
SSR2	183.9	188.1	187.9	180.7	189.5	186.6	1.01

表4 歪エネルギー $_{s}V_{LE}$ と $V_{LE}$ の関係

表5 歪エネルギー、V<sub>f</sub>とV<sub>f</sub>の関係

			5 1		
エデル	歪エネルギー	歪工	比率		
	sVf (cm/sec)	BCJ-L2	KOBE	平均	$V_f / {}_sV_f$
P1	398.5	447.9	342.1	395.0	0.99
P2	314.5	428.9	237.6	333.3	1.06
PR1	285.7	232.4	303.9	268.2	0.94
PR2	497.7	490.8	640.1	565.5	1.14

表 6	α=3の時の歪エネルギー <sub>s</sub> V <sub>GY</sub>	<sub>Y</sub> とV <sub>GY</sub> の関係
-----	---	-----------------------------------

エデル	歪エネルギー		歪エネ	ルギー V <sub>GY</sub> (c	m/sec)		比率
モナル	sVGY (cm/sec)	BCJ-L2	KOBE	ELCENTRO	TAFT	平均	$V_{GY}$ / $_{s}V_{GY}$
SSR1	252.8	399.9	403.0	306.1	417.2	381.6	1.51
SSR2	260.9	400.9	397.5	328.7	420.7	387.0	1.48

表 7 α=6の時の歪エネルギー<sub>s</sub>V<sub>GY</sub>と V<sub>GY</sub>の関係

モデル	歪エネルギー		比率				
	sVGY (cm/sec)	BCJ-L2	KOBE	ELCENTRO	TAFT	平均	V <sub>GY</sub> / <sub>s</sub> V <sub>GY</sub>
SSR1	329.7	507.5	460.3	383.7	495.7	461.8	1.40
SSR2	335.3	492.2	441.6	391.9	434.3	440.0	1.31

ー点鎖線で示した  $V_{LE}$ のレベルと有効質量比が1位の 速度応答スペクトルの値が非常に近いことが分かる。 そこで、Z方向の有効質量比が最大となる固有周期で の速度応答スペクトルを初期降伏地震動レベルの予測 値  $V_{LE}$ \*とする。Z方向の有効質量比の1位のみを用い る場合(以下, Method.1と記述)と有効質量比上位3 位までを用いる場(以下, Method.2と記述)の2つの 方法で初期降伏地震動レベル  $V_{LE}$ \*を求める。

得られた予測値  $V_{LE}$ \*と  $V_{LE}$ との比率を表 8,図8に示す。ELCENTRO については、有効質量比上位3位までの速度応答スペクトルまでの和を  $V_{LE}$ \*とすると過





大評価になってしまうので,有効質量比1位のみを用 いれば良いと言え、予測した初期降伏レベルと精算解 の比率 V<sub>LE</sub>\* / V<sub>LE</sub>は、平均値が 0.96~1.13 となり、わ ずかに危険側の予測となるが、良い精度で予測できる と言える。

## 7. 動的崩壊地震動レベルの推定

本論3章にて,静的吸収エネルギーを定義し,静的 吸収エネルギー最大値時の歪エネルギーの速度換算値 <sub>v</sub>V<sub>f</sub>と,弾性限界時の歪エネルギーの速度換算値<sub>v</sub> を算出し、比率  $_{s}V_{f}/_{s}V_{LE}$ を求めた。また、本論5章で は、弾性限界時の最大応答歪エネルギーV<sub>LE</sub> および動 的崩壊時の最大応答歪エネルギーV<sub>f</sub>を算出し,3章で 得られた、VIE,、Vfとそれぞれ比較し、どちらも比率が 1.0 程度になることを示した。そこで、静的解析より 得られた歪エネルギーの比率 <sub>s</sub>V<sub>f</sub>/<sub>s</sub>V<sub>LE</sub>と動的解析より 得られた歪エネルギーの比率 V<sub>f</sub> / V<sub>LE</sub> が比例関係を満 たすとして、動的崩壊地震動レベルの評価を行う。な お,SSR モデルに関しては,静的吸収エネルギーが最 大値を取らなかったため,この方法で評価を行うのは, P, PR モデルのみとする。図9に  $_{s}V_{f}/_{s}V_{LE}$ と $V_{f}/V_{LE}$ の 関係を示す。

また、静的吸収エネルギーの最大値を算出できなか った SSR モデルについては,3章にて限界耐力時の歪 エネルギー。VGYを求め、本論5章では、限界耐力加速 度AGY入力時の最大応答歪エネルギーVGYを算出し,3 章で得られた  $_{s}V_{GY}$ と比較し、その比率が  $\alpha$  の値と  $W_{e}/$ W。の値と関連があるということを述べた。そこで 静的解析より得られた歪エネルギーの比率<sub>s</sub>V<sub>GY</sub>/<sub>s</sub>V<sub>LE</sub>

と動的解析より得られた歪エネルギーの比率 V<sub>GY</sub>/V<sub>LE</sub> が比例関係を満たすとして、動的崩壊地震動レベルの 評価を行う。図 10 に  $_{s}V_{GY}/_{s}V_{LE}$ と  $V_{GY}/V_{LE}$ の関係を示 す。図中には、地震波ごとに y=x+b で近似した直線を 合わせて示している。 図 11 に SSR1 モデルの加速度応 答スペクトルとZ方向の有効質量比上位3位までの有 効質量比,固有周期の関係を示している。地震波によ って同じモデルの V<sub>f</sub> / V<sub>LE</sub>およびの V<sub>GY</sub> / V<sub>LE</sub>の値に差 があるのは、図11に示すように、Z方向有効質量比上 位1位の固有周期での加速度応答スペクトルの大きさ と関係があり、加速度応答スペクトルが大きいほど、  $V_f/V_{LE}$ およびの $V_{GY}/V_{LE}$ の値が小さい。ここで、地震 波の特性による影響を除去するため、V<sub>f</sub>/V<sub>LE</sub>の値につ いては、BCJ-L2 と KOBE の値の平均を取り、V<sub>GY</sub>/V<sub>LE</sub> の値については、特徴の違う ELCENTRO を除いた値 の中間の値を取る。その結果得られた  $V_f / V_{LE} \ge V_f /$  $V_{LE}$ ,  $V_{GY}$ /  $V_{LE}$  と  $V_{GY}$ /  $V_{LE}$ の関係を図 12, 13 に示す。 また, y=xからの上昇量をbとして, 各モデルの上昇 量bと弾性歪エネルギーWeと塑性変形による消費エネ ルギー $W_p$ の比率  $W_e/W_p$ ,および変形性能倍率  $\alpha$ の値を 表 9 に示す。ここで, SSR モデルについて見ると, α の値が同じ時, SSR1の方が SSR2 よりも y=x からの 上昇量bが大きくなっており, $\alpha$ の違いで比較すると,  $W_e/W_p$ の値が大きい方が, y=xからの上昇量bが大き くなっている。これは、地震による入力エネルギーを 弾性歪エネルギーW。として吸収できる余裕があるか らであると考えられる。また、P、PR モデルについて は、SSR モデルと比較して  $W_e/W_p$ の値が小さいため、



図 12  $_{s}V_{f}/_{s}V_{LE} \ge V_{f}/V_{LE}$ の関係



80  $(sec^2)$ 

600

BCJ-L2

KOBE

100

山

図11 加速度応答スペクトルと固有周期の関係

上昇量bが小さくなっている。上昇量がマイナスになっているものは、 $W_e/W_p$ の値が小さく、y = xからの上昇よりも、加速度応答スペクトルとの関係による影響の方が大きくなった結果であると考えられる。また、PR2モデルは $W_e/W_p$ の値は大きいが、上昇量bは小さい。これは、部材がほとんど引張降伏しており、繰り返しの塑性変形による消費エネルギー $W_p$ として、地震入力エネルギーを吸収しなかったためであると考えられる。

これまでに述べたことから, y = x からの上昇量 b と  $W_e / W_p$  の値には(3)式に示すような比例関係があると 考えられる。

$$\frac{W_e}{W_p} \propto k \cdot b$$
 (kは定数) (3)

また, SSR モデルを見ると $\alpha$ が2倍になった時,  $W_e/W_p$ の値が約2分の1になっていることから、変形性能倍率も上昇量bに関与すると考え、(4)式に改める。

$$\alpha \cdot \frac{W_e}{W_p} \propto k \cdot b \quad (kは定数)$$
(4)

図 14 に $\alpha \cdot W_e/W_p$ と上昇量 b の関係を示し,近似直線を示す。ここで、PR2 モデルについては(4)式の関係が成り立たないため、図から省いている。SSR モデルについては、近似直線に極めて近く、この手法が有効であると考えられる。静的弾塑性解析から $W_e/W_p$ の比率と変形性能倍率  $\alpha$  を求め、この近似直線を用いて上昇量 b を算出することで、動的崩壊地震動レベルを推定できると考えられるが、地震波の種類による補正の課題が残っていると言える。

表9 上昇量bと $W_e/W_p$ および変形性能倍率 $\alpha$ の関係

モデル	$sV_{f}/sV_{LE} \\ or \\ sV_{GY}/sV_{LE}$	$\begin{array}{c} V_{f}/V_{LE} \\ or \\ V_{GY}/V_{LE} \end{array}$	y=x からの上昇量 b	$W_e/W_p$	変形性能倍率 α
P1	2.98	2.750	-0.230	0.001	26
P2	2.15	2.206	0.056	0.002	19
PR1	1.38	1.291	-0.089	0.021	3.8
PR2	2.97	3.408	0.438	0.112	5.7
SSR1	1.509	2.361	0.852	0.130	3.0
SSR2	1.419	2.168	0.749	0.096	3.0
SSR1	1.968	2.782	0.814	0.054	6.0
SSR2	1.823	2.455	0.632	0.042	6.0





## 8. 結

本論では、平面ラチスアーチおよび「正方形-正方 形」型の二層屋根型ラチスシリンダーを対象とし、静 的解析を受ける場合の静的弾塑性座屈性状,固有振動 性状,上下地震動を受ける場合の動的崩壊性状を把握 し,耐荷性能と動的崩壊地震動レベルとの関係につい て考察を行った。以下に得られた主な結論を示す。

- (1)静的吸収エネルギー最大値時の歪エネルギー<sub>s</sub>V<sub>f</sub>と動的崩壊地震動レベル V<sub>f</sub>の比率は平均で 0.99~
   1.06 となっており, <sub>s</sub>V<sub>f</sub>は動的地震動レベルの予測値となり得る。
- (2)変形性能倍率 α が大きいほど, 弾性歪エネルギーと 塑性変形による消費エネルギーの比率 W<sub>e</sub> / W<sub>p</sub>の値 は小さくなり, W<sub>e</sub> / W<sub>p</sub>の値が大きいほど, 地震入 力エネルギーを弾性歪エネルギーW<sub>e</sub> として吸収で きる余裕があるので, V<sub>GY</sub> / V<sub>LE</sub>の値が大きくなる。
- (3) 初期降伏地震動レベル V<sub>LE</sub>\*を推定する際は,Z 方 向の有効質量比が1 位となる固有周期での速度応 答スペクトルを用いれば,精度良く予測できる。
- (4) 動的崩壊地震動レベル $V_f$ \*を推定する際は,静的解析において  $_{s}V_{f}$ を算出できるモデルに対しては,静 的解析により得られた  $_{s}V_{f}/_{s}V_{LE}$ を用いて, $_{s}V_{f}$ を算 出できなかったモデルに対しては,静的解析により 得られた  $_{s}V_{GY}/_{s}V_{LE}$ を用いて, $V_{f}/V_{LE}$ , $V_{GY}/V_{LE}$ と の比例関係により,動的崩壊地震動レベル $V_{f}$ \*を予 測する。また,静的解析で求めた弾性歪エネルギー と塑性変形による消費エネルギーの比率 $W_{e}/W_{p}$ , 変形性能倍率 $\alpha$ と(4)式を用いて,上昇量bを求め, 補正することで $V_{f}$ \*を求めることができる。ただし, 地震波の種類による補正の課題は残る。

## [参考文献]

- 加藤史郎,石川浩一郎,横義貴「大スパン構造物の耐震 性に関する研究上下地震動を受ける平行弦トラスばりの 耐震性について」日本建築学会構造系論文報告集第360 号 pp.64-74 1986.02
- 2)村田賢「上下および水平地震動を受ける単層ラチスドームの動特性について」日本建築学会構造系論文報告集第 571号 pp.103-110 2003.09
- 3) 小河利行,熊谷知彦「単一パルス波を受ける剛接合単層 ラチスドームの動的座屈性状」日本建築学会構造系論文集 第 552 号 pp.117-123 2002.02
- 4)多田元英,米山隆也「建築物の屋上に設置された2層立体トラスの鉛直地震応答性状」日本建築学会構造系論文集第452号 pp.77-86 1993.10
- 5) 喬鋒, 萩原伸幸, 松井徹哉「偏平ドーム状空間骨組構造 物の動的崩壊挙動と吸収エネルギーに関する考察」日本建 築学会構造系論文集 第 531 号 pp.117-124 2000.5

#### 討 議 等

◆討議 [大内 一 教授]

動的応答解析を行った際の復元力特性はどうなってい るか。また, 歪エネルギーを求める際は累積で求めて いるか。

◆回答:復元力特性は、完全バイリニア型の復元力特性を利用しています。また、時刻歴地震応答解析の歪 エネルギーは累積で求めています。

◆討議 [谷池 義人 教授]

他のモデルについても、この推定方法は適用可能か。

◆回答:エネルギー法の概念であり,他のモデルにも 適用可能であると考えていますが,地震波による特性 による補正を行えていないという課題が残っています ので,さらなる研究が必要であると考えています。

◆討議 [木内 竜彦 講師]

動的崩壊を定義する際、何故変位を 1000mm と定めた のか。また,限界耐力加速度などの値は,具体的に何 gal 程度なのか。

◆回答:平面ラチスアーチに関して,動的崩壊の定義 を鉛直変位が1000mmを超える時と定めたのは,解析 ソフトが1000mmを超えると解析できないという理由 で設けた値であり,実際には1000mmよりも少ない変 位で崩壊機構が形成されているため,1000mmに大き な意味はありません。また,限界耐力加速度は構造物 や地震波により様々ですが,一例として下表に平面ラ チスアーチの加速度の値を示します。

モデル 名称	初期降( A <sub>LE</sub>	犬加速度 (gal)	動的崩塌 A <sub>f</sub> (	奧加速度 gal)
	BCJ-L2	KOBE	BCJ-L2	KOBE
P1	4010	3360	5780	4510
P2	4220	3530	5900	4320
PR1	1080	1180	1220	1650
PR2	590	1240	1450	4280